

Kapitel 1. Vektorräume und lineare Unabhängigkeit

19.10.2009

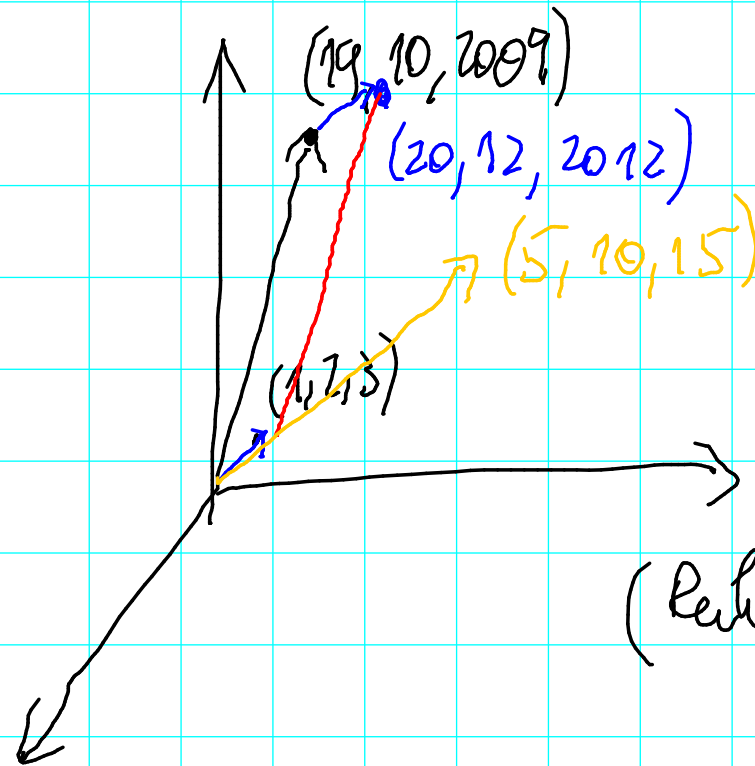
1.1. Vektorräume

Zur Einstimmung ein paar Beispiele.

Bsp 1. $\mathbb{R}^3 = \{ (x, y, z) \mid x, y, z \in \mathbb{R} \}$

geom. Interpretation: Punkte im Raum

Addition von „Punkten“ $(19, 10, 2009) + (1, 2, 3) = (20, 12, 2012)$



Parallelogramm.

Adresse von Punkten entspricht Translation (Verschiebung) eines Punktes um den anderen (Reihenfolge ist egal).

Multiplikation mit Skalar (= Zahl)

$$5 \cdot (1, 2, 3) = (5, 10, 15)$$

Streckung auf das Fünffache.

$$(-3) \cdot (1, 2, 3) = (-3, -6, -9)$$

Streckung + Umorientierung.

Beispiel 2

$$E = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + y + z = 0 \}$$

z.B. $(1, 1, -2)$, $(0, 0, 0)$, $(1, 0, -1)$, $(0, 1, -1) \in E$

geometrische Interpretation: Ebene.

Behauptung:

$$E = \{ \alpha(1, 0, -1) + \beta(0, 1, -1) \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R} \}$$

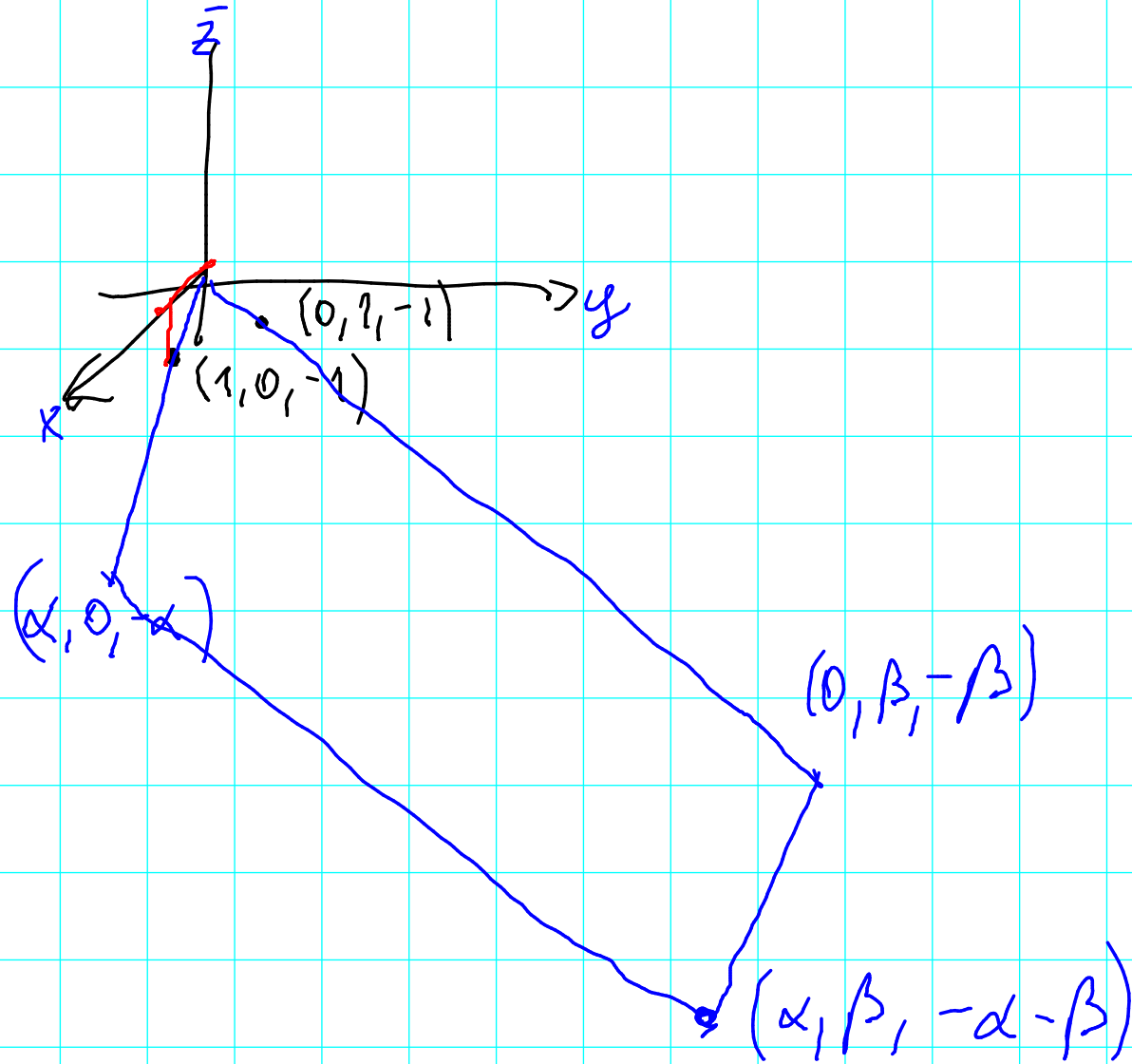
(durch Festlegung der ersten beiden Komponenten ist die dritte Komponente bereits festgelegt, weil

$$z = -x - y$$

Wähle $x = \alpha$ beliebig, $y = \beta$ auch beliebig,
 $z = -\alpha - \beta$

und daher

$$\begin{aligned} (x, y, z) &= (\alpha, \beta, -\alpha - \beta) = (\alpha, 0, -\alpha) + (0, \beta, -\beta) \\ &= \alpha(1, 0, -1) + \beta(0, 1, -1) \end{aligned}$$



Ebene durch
Ursprung.

(gezeichnet wurden x, y im Grundriss gewählt,
 z ergibt sich)

Wenn $(x_1, y_1, z_1) \in E$ und $\lambda \in \mathbb{R}$, so ist auch $\lambda \cdot (x_1, y_1, z_1) \in E$.
 Wenn $(x_1, y_1, z_1) \in E$ und $(x_2, y_2, z_2) \in E$, dann gilt
 auch $(x_1 + x_2, y_1 + y_2, z_1 + z_2) = (x_1, y_1, z_1) + (x_2, y_2, z_2) \in E$.

Beispiel 3.

$\mathbb{R}^4 \hat{=} \{ (x, y, z, t) \mid x, y, z, t \in \mathbb{R} \}$,
z.B. (x, y, z) Raum t Zeit

formal funktionieren alle Operationen (Addition, Multiplikation mit Skalar) weiterhin.

Beispiel 4 Eine Folge: 0, 1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, 34, 55, ...
(Fibonacci-Folge)

Nach eine Folge. 2, 1, 3, 4, 7, 11, 18, 29, 47, 76, ...
(Lucas-Folge)

3, 7, 10, 17, 27, 44, ...
(Fibonacci-Folge)

1, $\frac{1+\sqrt{5}}{2}$, $\frac{3+\sqrt{5}}{2}$, $2+\sqrt{5}$, ...

$$\frac{1+\sqrt{5}}{2} + \frac{3+\sqrt{5}}{2} = \frac{4+2\sqrt{5}}{2} = 2+\sqrt{5}$$

1, $\frac{1-\sqrt{5}}{2}$, $\frac{3-\sqrt{5}}{2}$, $2-\sqrt{5}$, ...

$F = \{ (a_n) \mid a_{n+2} = a_{n+1} + a_n \text{ für alle } n \geq 0 \}$.
 $a_1 \in \mathbb{R}$

Multiplikation einer solchen Folge mit Skalar ergibt wieder Element von F .

Wenn $(a_n) \in F$ und $(b_n) \in F$, dann auch $(a_n) + (b_n) := (a_n + b_n) \in F$

„Dimensionen“

1	5 Stunden
2	7 Stunden
n	vielen
∞	6 Stunden
$n+2$	4
Stimmhaltung	7

Durch Angabe von 2 Werten ist Folge eindeutig bestimmt.

Beispiel 5

$C^1[0,1] = \{ f: [0,1] \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ ist auf } (0,1) \text{ stetig differenzierbar, auch die Summe zweier Funktionen } \in C^1[0,1] \text{ ist wieder Element von } C^1[0,1], \text{ und das Produkt einer solchen Funktion mit einer Konstanten,} \}$

Summen von Funktionen differenziert man, indem man ihre Ableitungen addiert

Plan. Wir bauen eine Theorie, die auf den Begriffen „Addieren“ und „Multiplizieren mit einer Zahl“ aufbaut und (hoffentlich) interessante Ergebnisse bringt, z.B. Klärung des Begriffs Dimension.

Definition. Ein Körper ist eine Menge K (mit mindestens zwei Elementen) mit zwei Verknüpfungen $+: K \times K \rightarrow K$ und $\cdot: K \times K \rightarrow K$, wobei wir die Verknüpfungen für $a, b \in K$ als $a + b$ bzw. $a \cdot b$ schreiben, sodass die folgenden Rechenregeln gelten:

Für alle $a, b, c \in K$ gilt

$(K, +)$ bildet abelsche Gruppe	$a + (b + c) = (a + b) + c$	(Assoziativgesetz)	$(a \cdot b) \cdot c = a \cdot (b \cdot c)$
	$a + b = b + a$	(Kommutativgesetz)	$a \cdot b = b \cdot a$
	Es gibt Elemente 0 und 1 , sodass für alle $a \in K$ gilt:		

$a + 0 = a$	(neutrale Elemente)	$a \cdot 1 = a$
-------------	---------------------	-----------------

Für jedes $a \in K$ gibt es ein Element $-a$, sodass

$a + (-a) = 0$	(inverses Element bzgl. +)
----------------	----------------------------

Für jedes $a \in K \setminus \{0\}$ gibt es ein Element a^{-1} , sodass $a \cdot a^{-1} = 1$

Weiters gelte für alle $a, b, c \in K$, dass $a \cdot (b + c) = a \cdot b + a \cdot c$ Distributivgesetz

Beispiele und Gegenbsp.

\mathbb{Z} : nein, kein Inverses bzgl. Multipl.

\mathbb{R} : ja

\mathbb{Q} : ja

\mathbb{C} : ja (wenn man mit Inversen umgehen kann)

„kleine Beispiele“ $\mathbb{F}_2 = \{0, 1\}$

+	0	1
0	0	1
1	1	0

·	0	1
0	0	0
1	0	1

Definition (Vektorraum)

Sei V eine Menge, K ein Körper, $+$: $V \times V \rightarrow V$ eine innere Verknüpfung und \cdot : $K \times V \rightarrow V$ eine weitere Verknüpfung. 20.10.2009

Dann heißt V ein K -Vektorraum, wenn folgende Rechenregeln gelten:

sehr schöne Anwendungen

$(V, +)$ bildet
additive Gruppe

Für alle $u, v, w \in V$ gelte
 $u + (v + w) = (u + v) + w$ Assoziativgesetz
 $v + w = w + v$ Kommutativgesetz

Es gebe ein $0_V \in V$, sodass für alle $v \in V$
 $0_V + v = v$.

Für jedes $v \in V$ gebe es ein $(-v) \in V$, sodass
 $v + (-v) = 0_V$.

Weiters gelte für alle $\alpha, \beta \in K$ und $v, w \in V$, dass

$$\alpha \cdot (v + w) = \alpha v + \alpha w$$

$$(\alpha + \beta) \cdot v = \alpha v + \beta v$$

$$(\alpha \cdot \beta) \cdot v = \alpha (\beta v)$$

$$1_K \cdot v = v$$

(1_K ist das
Eins-Element aus dem
Körper).

Körperoperationen

VR-Operationen

(V₁)

(V₂)

(V₃)

(V₄)

Bemerkungen zu Notation.

Es gibt verschiedene Philosophien zur Kennzeichnung von Vektoren:

- keine explizite Kennzeichnung
- Vektorpfeile auf jedem Vektor $\alpha \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \alpha \vec{v} + \alpha \vec{w}$
- Fettdruck für Vektoren $\alpha \mathbf{v} + \beta \mathbf{w}$
 $\alpha \mathbf{v} + \beta \mathbf{w}$

Beispiele für Vektorräume (hoffentlich alle Bsp am Anfang dieses Abschnitts).

Bsp 5. Sei K ein Körper mit $+$ und \cdot . Dann ist K mit denselben Operationen ein K -Vektorraum, weil die Gesetze für Körper offensichtlich auch die Gesetze für Multiplikation mit Skalaren bewahren.

Wir beweisen hier nicht, dass \mathbb{Q} , \mathbb{R} , \mathbb{F}_2 Körper sind, sondern hoffen, dass das wer anderer macht. Sehr wohl beweisen wir, dass dann die Bsp 1-4 Vektorräume sind, wenn auch nicht alles sofort.

Satz 1.1.

Sei V ein K -Vektorraum und M eine beliebige Menge.

Wir setzen $W = \{ f : M \rightarrow V \mid f \text{ ist eine Funktion} \}$

und definieren auf W zwei Operationen:

$$+ : W \times W \rightarrow W;$$

$f + g$ wird durch $(f+g)(x) = f(x) + g(x)$ definiert für alle $x \in M$.

$$\cdot : K \times W \rightarrow W;$$

$\alpha \cdot f$ wird durch $(\alpha \cdot f)(x) = \alpha \cdot f(x)$ für $x \in M$ definiert.

Dann ist W ein K -Vektorraum.

Vor dem Beweis: Was hat das mit dem Bsp zu tun?

Bsp 1. \mathbb{R}^3 . \mathbb{R} ist \mathbb{R} -Vektorraum (lt Bsp 6) $V = \mathbb{R}$

$(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ entspricht Funktionen $f: \{1, 2, 3\} \rightarrow \mathbb{R}$ mit

$$1 \mapsto x$$
$$2 \mapsto y$$
$$3 \mapsto z$$

~~Die~~ die Operationen passen genau zusammen:

Bsp 3. \mathbb{R}^4 ganz gleich.

Bsp 4 das mag ich jetzt noch nicht behandeln, aber als Ausrufung:

$W = \left\{ (a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mid \text{Folge mit Werten in } \mathbb{R} \right\}$

Eine Folge können wir wieder als Funktionen von $\mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$ sehen.

Addition passt wieder zusammen.

Bsp 5

das ~~mag~~ ^{darf} ich überhaupt nicht machen, aber doch sind die Funktionen schon unversehrt vorhanden

Beweis Satz 1.1.

Wir müssen Gesetze nachrechnen: z.B.

$$\begin{aligned}(f + (g+h))(x) &= f(x) + (g+h)(x) = f(x) + (g(x) + h(x)) \\ &= (f(x) + g(x)) + h(x) = (f+g)(x) + h(x) \\ &= ((f+g) + h)(x)\end{aligned}$$

alle 7 anderen Gesetze ganz gleich \rightarrow Privatvorlesung. \square

Korollar 1. Sei K ein Körper, $n \in \mathbb{N}$, dann ist

$$K^n = \{ (x_1, \dots, x_n) \mid x_1, \dots, x_n \in K \}$$

ein K -Vektorraum mit komponentenweisen Operationen

22.10.2009

Korollar 2. Sei K ein Körper, und

$$K^{\mathbb{N}} = \{ (a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mid \text{Folge mit } a_n \in K \}.$$

Das ist mit komponentenweisen Operationen ein K -Vektorraum.

Proposition (Rechenregeln für Vektorräume) Sei V ein K -Vektorraum! Dann gilt

1) Für alle $v \in V$ gilt

$$0_K \cdot v = 0_V$$

2) Für alle $\alpha \in K$ gilt

$$\alpha \cdot 0_V = 0_V.$$

3)

Wenn für ein $\alpha \in K$ und ein $v \in V$ gilt, dass $\alpha \cdot v = 0_V$,

dann folgt $\alpha = 0_K$ oder $v = 0_V$

4)

Für alle $v \in V$ gilt

$$(-1_K) \cdot v = -v$$

($0_K \dots 0$ im Körper; $0_V \dots 0$ im Vektorraum, $1_K \dots 1$ im Körper, $-v$ ist additives Inverses von v im Vektorraum).

Beweis.

1) Es gilt

$$0_K \cdot v + 0_K v \stackrel{\substack{V_2 \\ \text{Körper}}}{=} (0_K + 0_K) \cdot v$$

Addiere auf beiden Seiten $- (0_K v)$

$$0_K v + \underbrace{(0_K v + (- (0_K v)))}_{0_V} \stackrel{\text{Assoz.}}{=} \underbrace{0_K v + (- (0_K v))}_{0_V}$$

$$\underbrace{0_K v + 0_V}_{0_V} = 0_V$$

$$2) \quad \alpha \cdot 0_V + \alpha \cdot 0_V \stackrel{\substack{V_1 \\ \text{Vektor}}}{=} \alpha (0_V + 0_V) \stackrel{=} \alpha 0_V$$

Wie unter 1) folgt daraus $\alpha 0_V = 0_V$.

3) Es gilt $\alpha \cdot v = 0_V$. Falls $\alpha = 0_K$, so sind wir fertig.
Als jedes α können wir $\alpha \neq 0_K$ annehmen. Daher gibt es α^{-1} .

$$0_V \stackrel{2)}{=} \alpha^{-1} 0_V = \alpha^{-1} \cdot (\alpha v) \stackrel{V_3}{=} (\alpha^{-1} \alpha) v = 1_K v \stackrel{V_4}{=} v \quad \checkmark$$

$$4) \quad (-1_K) \cdot v + v \stackrel{V_4}{=} (-1_K)v + 1_K v \stackrel{V_2}{=} (-1_K + 1_K) v = 0_K \cdot v \stackrel{1)}{=} 0_V$$

i Körper

Addiere $-v$ auf beiden Seiten

$$(-1_K)v + \underbrace{(v + (-v))}_0 = -v + 0_V = -v \quad \square$$