

= 18 =

Zii (ii)  $f(x) = y \Rightarrow \sqrt{f(x)} = \sqrt{y}$

$f'(x) dx = dy$

$$\int \frac{f'(x)}{\sqrt{f(x)}} dx = \int \frac{dy}{\sqrt{y}} = \int y^{-1/2} dy = \frac{y^{1/2}}{1/2} = 2\sqrt{y} + C$$

$= 2\sqrt{f(x)} + C$

## INTEGRATION RATIONALER FUNKTIONEN

### PARTIALBRUCHZERLEGUNG

- Häufig bekommt man durch Substitutionen rationale Fkt, diese lassen sich elementar lösen, durch geeignete Umformungen auf bekannte Integrale (Partialbruchzerlegung). Diese Umformungen können aber zeitraubend sein!

4 Typen von Brüchen

$\int f(x) dx = ?$

**TYP 1**  $f(x) = \frac{A}{x-d}$  ;  $\int \frac{A}{x-d} dx = A \cdot \ln|x-d| + C$

denn  $\int \frac{A}{x-d} dx = A \int \frac{(x-d)'}{(x-d)'} dx = A \cdot \ln|x-d| + C$

**TYP 2**  $f(x) = \frac{A}{(x-d)^k}$  ,  $k \geq 2$

$$\int \frac{A}{(x-d)^k} dx = \frac{-A}{k-1} \cdot \frac{1}{(x-d)^{k-1}} + C$$

Subs :  $x-d = y$  ;  $dx = dy$

$$A \int \frac{1}{(x-d)^k} dx = A \int y^{-k} dy = A \frac{y^{-k+1}}{-k+1} + C = \dots$$

= 19 =

$$= \frac{A}{1-k} \cdot \frac{1}{y^{1+k}} + C = \frac{A}{1-k} \cdot \frac{1}{(x-d)^{k-1}} + C$$

**TYP 3**

$$f(x) = \frac{Bx + C}{x^2 + \beta x + \gamma}$$

$$\int \frac{Bx + C}{x^2 + \beta x + \gamma} dx = \ln(x^2 + \beta x + \gamma) \cdot \frac{B}{2} +$$

$$\frac{2C - \beta \cdot B}{2d} \arctan \frac{2x + \beta}{2d} + C$$

mit

$$d = \gamma - \frac{\beta^2}{4}$$

$$\frac{Bx + C}{x^2 + \beta x + \gamma} = \frac{B}{2} \cdot \frac{(x^2 + \beta x + \gamma)'}{x^2 + \beta x + \gamma} + \frac{2C - B\beta}{2} \cdot \frac{1}{x^2 + \beta x + \gamma}$$

$$Bx + C = \underset{s}{(*)} \cdot (x^2 + \beta x + \gamma)' + \underset{t}{(**)}$$

$$Bx + C = \frac{2sx + s\beta + t}{2} \Rightarrow s = \frac{B}{2}$$

$$(s, t = ?)$$

$$\beta + t = C \Rightarrow \frac{B}{2} \cdot \beta + t = C \Rightarrow$$

$$t = C - \frac{B \cdot \beta}{2} = 2C - B\beta$$

$$\Rightarrow Bx + C = \frac{B}{2} (x^2 + \beta x + \gamma)' + (2C - B\beta)$$

$$\Rightarrow \int \frac{Bx + C}{x^2 + \beta x + \gamma} dx = \frac{B}{2} \int \frac{(x^2 + \beta x + \gamma)'}{x^2 + \beta x + \gamma} dx + \frac{2C - B\beta}{2}$$

$$\int \frac{1}{x^2 + \beta x + \gamma} dx = \frac{B}{2} \ln |x^2 + \beta x + \gamma| + C +$$

$$\frac{2C - B\beta}{2} \int \frac{1}{d^2 \left( \left( \frac{x + \beta/2}{d} \right)^2 + 1 \right)} dx \quad (\odot)$$

$$x^2 + \beta x + \gamma = x^2 + 2 \cdot \frac{\beta}{2} \cdot x + \left( \frac{\beta}{2} \right)^2 - \left( \frac{\beta}{2} \right)^2 + \gamma = \left( x + \frac{\beta}{2} \right)^2 + \underbrace{\left( \gamma - \left( \frac{\beta}{2} \right)^2 \right)}_{= d^2}$$

Quadratische Ergänzung =  $d^2 \left[ \left( \frac{x + \beta/2}{d} \right)^2 + 1 \right]$

$$I = \int \frac{1}{d^2 \left( \left( \frac{x + \beta/2}{d} \right)^2 + 1 \right)} dx = \frac{1}{d} \int \frac{1}{y^2 + 1} dy = \frac{1}{d} \arctan y + c$$

$$y = \frac{x + \beta/2}{d} \Rightarrow dy = \frac{1}{d} dx$$

$$\ominus \frac{1}{d} \arctan \frac{2x + \beta}{2d} + c$$

**TYP 4**  $f(x) = \frac{Bx + C}{(x^2 + \beta x + \gamma)^k}$

$$\frac{Bx + C}{(x^2 + \beta x + \gamma)^k} = \frac{B}{2} \cdot \frac{2x + \beta}{(x^2 + \beta x + \gamma)^k} + \frac{2C - B \cdot \beta}{2} \cdot \frac{1}{(x^2 + \beta x + \gamma)^k}$$

Rekursiv

$$\int \frac{2x + \beta}{x^2 + \beta x} dx = -\frac{1}{k-1} \cdot \frac{1}{(x^2 + \beta x + \gamma)^{k-1}} + c$$

Siehe Skript Seite F-30

ERINNERUNG MATH A

RATIONALE FUNKTIONEN

Gebrochene rationale Fkt (oder kurz rationale Fkt) = ein Quotient zweier Polynome  $p(x), q(x)$  [ $q(x) \neq$  Nullpolynom]

$$r(x) = \frac{p(x)}{q(x)}$$

- $r(x)$ 
  - ↗ echt gebrochen, wenn  $\text{grad}(p(x)) < \text{grad}(q(x))$
  - ↘ unecht gebrochen, wenn  $\text{grad}(p(x)) \geq \text{grad}(q(x))$

• Echt gebrochene rationale Fkt : für Integralrechnung wichtig.

PARTIALBRUCHZERLEGUNG

- (1) Durchdividieren: wenn die rationale Fkt. nicht echt gebrochen ist.
- (2) Nenner zerlegen: reelle Produktdarstellung des Nenners bestimmen.
- (3) Ansatz der Partialbrüche mit unbestimmten Koeffizienten.
- (4) Koeffizientenbestimmung [Koeff.vergleich, Einsetzmethode]

• Jede echt gebrochene rationale Fkt lässt sich als Summe von Partialbrüchen schreiben.

→ Zu jeder Potenz  $(x-x_0)^k$  eines Linearfaktors im Nenner sind  $k$  Partialbrüche der Form

$$\frac{c_1}{x-x_0}, \frac{c_2}{(x-x_0)^2}, \dots, \frac{c_k}{(x-x_0)^k} \text{ mit unbestimmten}$$

Koeff. anzusetzen

→ Zu jeder Potenz  $(x^2+px+q)^k$  eines quadratischen Faktors ohne reelle Nullstellen sind  $k$  Partialbrüche der Form

$$\frac{a_1x+b_1}{x^2+px+q}, \frac{a_2x+b_2}{(x^2+px+q)^2}, \dots, \frac{a_kx+b_k}{(x^2+px+q)^k}$$

anzusetzen.

→ Alle Partialbrüche sind zu addieren.

Bsp (1)  $\frac{5x^4 + 18x^3 + 11x^2 + 12x + 8}{x(x-1)^2(x+2)^3}$

- $\text{grad}(\text{Zähler}) < \text{grad}(\text{Nenner}) \rightarrow$  keine Pol. division.
- Nenner schon zerlegt.

• Ansatz Partialbrüche

$$r(x) = \frac{a}{x} + \frac{b}{x-1} + \frac{c}{(x-1)^2} + \frac{d}{x+2} + \frac{e}{(x+2)^2} + \frac{f}{(x+2)^3}$$

Bsp (2)  $\frac{x}{(x^2+x+1)(x^2+1)^2} = \frac{ax+b}{x^2+x+1} + \frac{cx+d}{x^2+1} + \frac{ex+f}{(x^2+1)^2}$

## BEISPIELE INTEGRALE RATIONALE FKT

Bsp 1:  $\int \frac{x^3 - 2x^2 + x + 5}{x-1} dx = \int (x-2) dx + \int \frac{2x+3}{(x-1)(x+1)} dx$

$$f(x) = \frac{x^3 - 2x^2 + x + 5}{x^2 - 1} = (x-2) + \frac{2x+3}{x^2-1}$$

• Grad (Zähler) > Grad (Nenner)  $\Rightarrow$  Pol. division

$$\begin{array}{r|l} x^3 - 2x^2 + x + 5 & x^2 - 1 \\ -x^3 & x - 2 \\ \hline -2x^2 + 2x + 5 & \\ 2x^2 & -2 \\ \hline 2x + 3 & \end{array}$$

$$\frac{2x+3}{(x-1)(x+1)} = \frac{a}{x-1} + \frac{b}{x+1}$$

• Koeff.  $\Rightarrow 2x+3 = a(x+1) + b(x-1)$

$$x=1 \Rightarrow 2+3 = 2a \Rightarrow a = \frac{5}{2}$$

$$x=-1 \Rightarrow 1 = -2b \Rightarrow b = -\frac{1}{2}$$

$$\Rightarrow \frac{2x+3}{(x-1)(x+1)} = \frac{5}{2} \left( \frac{1}{x-1} \right) - \frac{1}{2} \left( \frac{1}{x+1} \right) \Rightarrow$$

$$\int f(x) dx = \ln|x-2| + \frac{5}{2} \ln|x-1| - \frac{1}{2} \ln|x+1| + C$$



Bsp 2

$$\int \frac{2x+1}{(x^2+x+1)(x+1)^2} dx = ?$$

$$\text{PBZ } f(x) = \frac{2x+1}{(x^2+x+1)(x+1)^2} = \underbrace{\frac{A}{x+1}}_{\text{Typ 1}} + \underbrace{\frac{B}{(x+1)^2}}_{\text{Typ 2}} + \underbrace{\frac{cx+D}{x^2+x+1}}_{\text{Typ 3}}$$

$$\text{Koeffvergleich} \Rightarrow \begin{cases} A = -1 \\ B = 1 \\ c = 1 = D \end{cases}$$

$$\Rightarrow \int f(x) dx = -\int \frac{1}{x+1} dx + \int \frac{1}{(x+1)^2} dx + \int \frac{x+1}{x^2+x+1} dx$$

$$\text{Typ 1: } \int \frac{1}{x+1} dx = \ln|x+1| + C$$

$$\text{Typ 2: } \int \frac{1}{(x+1)^2} dx = \int \frac{1}{y^2} dy = \frac{y^{-1}}{-1} + C = \frac{-1}{x+1} + C$$

$$\text{Typ 3: } \int \frac{x+1}{x^2+x+1} dx \stackrel{\text{siehe unten}}{=} \frac{1}{2} \int \frac{(x^2+x+1)'}{x^2+x+1} dx + \frac{1}{2} \cdot \frac{4}{3} \int \frac{1}{\left(\frac{x+\frac{1}{2}}{\frac{\sqrt{3}}{2}}\right)^2 + 1} dx$$

$$\frac{x+1}{x^2+x+1} = \frac{\frac{1}{2}(x^2+x+1)' + \frac{1}{2}}{x^2+x+1} = \frac{1}{2} \frac{(x^2+x+1)'}{x^2+x+1} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{x^2+x+1}$$

$$\frac{1}{x^2+x+1} = \frac{1}{\left(x+\frac{1}{2}\right)^2 + \left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^2} = \frac{1}{\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^2 \left[\left(\frac{x+\frac{1}{2}}{\frac{\sqrt{3}}{2}}\right)^2 + 1\right]}$$

↓ Quadratische Ergänzung

$$* : \left(\frac{x+\frac{1}{2}}{\frac{\sqrt{3}}{2}}\right) = \frac{2x+1}{\sqrt{3}} = \frac{2}{\sqrt{3}}x+1 = y \Rightarrow \frac{2}{\sqrt{3}} dx = dy$$

$$* = \int \frac{1}{y^2+1} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} dy = \frac{\sqrt{3}}{2} \arctan y + C = \frac{\sqrt{3}}{2} \arctan\left(\frac{2x+1}{\sqrt{3}}\right) + C$$

$$\Rightarrow \int f(x) = \frac{1}{2} \ln|x^2+x+1| + \frac{1}{\sqrt{3}} \arctan\left(\frac{2x+1}{\sqrt{3}}\right) + C$$

=24=

# RATIONALE FUNKTIONEN VON SINUS UND COSINUS

Erinnerung :

$$\begin{cases} \sin^2 x + \cos^2 x = 1, \forall x \\ \sin x = 2 \sin \frac{x}{2} \cos \frac{x}{2} \\ \cos x = \cos^2 \frac{x}{2} - \sin^2 \frac{x}{2} \end{cases}$$

Substitution :  $y = \tan \frac{x}{2} \Rightarrow \frac{x}{2} = \arctan y \Rightarrow$

$$x = 2 \arctan y \Rightarrow \boxed{dx = 2 \frac{1}{1+y^2} dy}$$

Dann ist  $\sin x = 2 \frac{\sin \frac{x}{2} \cos \frac{x}{2}}{\sin^2 \frac{x}{2} + \cos^2 \frac{x}{2}} = 2 \frac{\cancel{\cos^2 \frac{x}{2}} \cdot \tan \frac{x}{2}}{\cancel{\cos^2 \frac{x}{2}} (1 + \tan^2 \frac{x}{2})} =$

$$= \frac{2y}{1+y^2} \Rightarrow \boxed{\sin x = \frac{2y}{1+y^2}}$$

$$\cos x = \frac{\cancel{\cos^2 \frac{x}{2}} (1 - \tan^2 \frac{x}{2})}{\cancel{\cos^2 \frac{x}{2}} (1 + \tan^2 \frac{x}{2})} = \frac{1-y^2}{1+y^2} \Rightarrow \boxed{\cos x = \frac{1-y^2}{1+y^2}}$$

Bsp :  $\int \frac{\sin^2 x + \sin x}{\cos^2 x + \cos x} dx = ?$

dx =

$$y = \tan \frac{x}{2} \quad ; \quad \sin x = \frac{2y}{1+y^2}$$

$$dx = 2 \frac{1}{1+y^2} dy \quad \cos x = \frac{1-y^2}{1+y^2}$$

⊕

$$\int \frac{\sin^2 x + \sin x}{\cos^2 x + \cos x} dx = \int \frac{\frac{4y^2}{(1+y^2)^2} + \frac{2y}{1+y^2}}{\frac{(1-y^2)^2}{(1+y^2)^2} + \frac{1-y^2}{1+y^2}} \cdot 2 \frac{1}{1+y^2} dy =$$

$$= \int \frac{\frac{4y^2}{1+y^2} + 2y}{\frac{(1-y^2)^2}{1+y^2} + (1-y^2)} \cdot 2 \frac{1}{1+y^2} dy =$$

$$= \int \frac{4y^2 + 2y(1+y^2)}{(1-y^2)^2 + (1-y^2)(1+y^2)} \cdot 2 \frac{1}{1+y^2} dy =$$

$$= 2 \int \frac{4y^2 + 2y + 2y^3}{(1-y^2)(1-y^2 + 1+y^2)(1+y^2)} dy = 2 \int \frac{y^3 + 2y^2 + y}{(1-y^2)(1+y^2)} dy$$

$$\frac{y^3 + 2y^2 + y}{(1-y^2)(1+y^2)} \stackrel{\text{PBZ}}{=} \frac{Ay + B}{1+y^2} + \frac{C}{1-y} + \frac{D}{1+y}$$

$$\frac{y^3 + 2y^2 + y}{(1-y)(1+y)(1+y^2)}$$

Koeff. Vergleich:  $\Rightarrow$

$$A = 0$$

$$B = -1$$

$$D = 0$$

$$C = 1$$

$$\Rightarrow I = 2 \left[ \int \frac{-1}{1+y^2} dy + \int \frac{1}{1-y} dy \right] = -2 \arctan y - 2 \ln |y-1| = -2 \arctan \left( \tan \frac{x}{2} \right) - 2 \ln \left| \tan \frac{x}{2} - 1 \right| + C$$

$$= \underline{\underline{-2 \ln \left| \tan \frac{x}{2} - 1 \right| - x + C}}$$



Bsp  $\int \frac{2x+4}{(x^2+2x+2)^2} dx$

TYP 4

$$\frac{2x+4}{(x^2+2x+2)^2} = \frac{(x^2+2x+2)'}{(x^2+2x+2)^2} + \frac{2}{(x^2+2x+2)^2}$$

$$I_1 = \int \frac{(x^2+2x+2)'}{(x^2+2x+2)^2} dx = -\frac{1}{x^2+2x+2} + C$$

$$I_2 = 2 \int \frac{1}{(x^2+2x+2)^2} dx = 2 \int \frac{1}{(y^2+1)^2} dy = 2 \int \frac{y^2+1}{(y^2+1)^2} dy -$$

Quadr. Erg.

$$x^2+2x+2 =$$

$$(x+1)^2 + 1^2$$

Substitution

$$x+1 = y \Rightarrow dx = dy$$

$$- 2 \int \frac{y^2}{(y^2+1)^2} dy = 2 \int \frac{1}{y^2+1} dy - 2 \int y \frac{y}{(y^2+1)^2} dy =$$

$$= 2 \arctan y - \left[ \int \frac{y}{1} \cdot \frac{2y}{(y^2+1)^2} dy \right] = 2 \arctan(x+1) -$$

PI  $f' = 1$

$$g' = \frac{2y}{(y^2+1)^2} \Rightarrow g = \int \frac{2y}{(y^2+1)^2} dy = \int \frac{(y^2+1)'}{(y^2+1)^2} dy =$$

$$= \frac{-1}{y^2+1}$$

$$+ \frac{y}{y^2+1} - \int \frac{1}{y^2+1} dy = 2 \arctan(x+1) - \frac{x+1}{(x+1)^2+1} -$$

$$- \arctan(y) + C = \arctan(x+1) - \frac{x+1}{x^2+2x+2} + C = I_2$$

$$\Rightarrow \int f(x) dx = \frac{-x-2}{x^2+2x+2} + \arctan(x+1) + C$$

# F4. BOGENLÄNGE VON KURVEN

Def. Sei  $I$  ein Intervall. Eine Vektorwertige Funktion

$$\vec{x} : I \rightarrow \mathbb{R}^d \text{ mit}$$

$$\vec{x}(t) = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \\ \vdots \\ x_d(t) \end{pmatrix}, \quad t \in I$$

wobei alle  $x_i$  sind 1-dim. Fkt, heißt Parameterdarstellung einer Kurve  $\vec{x}(t)$  im  $d$ -dimensionalen Raum.

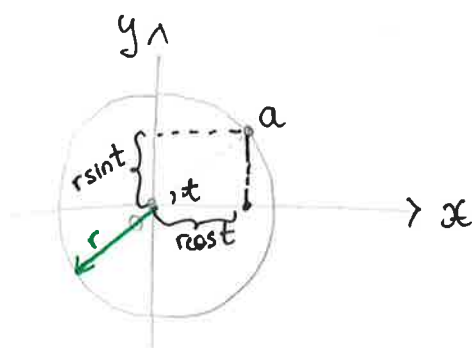
$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{x} : I \rightarrow \mathbb{R}^d \\ t \\ I \end{array} \right. \begin{array}{l} \text{Kurve} \\ \text{Parameter} \\ \text{Parameterintervall} \end{array}$$

- Mit wachsendem  $t$ , die Kurve <sup>läuft</sup> in positiver Richtung.
- Wenn  $I = [a, b]$  dann:  $\vec{x}(a) \rightarrow$  Anfangspunkt  $\left. \vphantom{\vec{x}(a)} der Kurve  
 $\vec{x}(b) \rightarrow$  Endpunkt$

- Teilchenbahnen sind Beispiele für Kurven.

Beispiele:

(i) Kreis um  $(0,0)$  mit Radius  $r$ .



$$\vec{x}(t) = \begin{pmatrix} r \cos t \\ r \sin t \end{pmatrix} \quad t \in [0, 2\pi]$$

$t = \text{Winkel}$

- $\vec{x}(t)$  stellt einen Kreis dar, der im Gegenuhreigersinn durchlaufen wird.

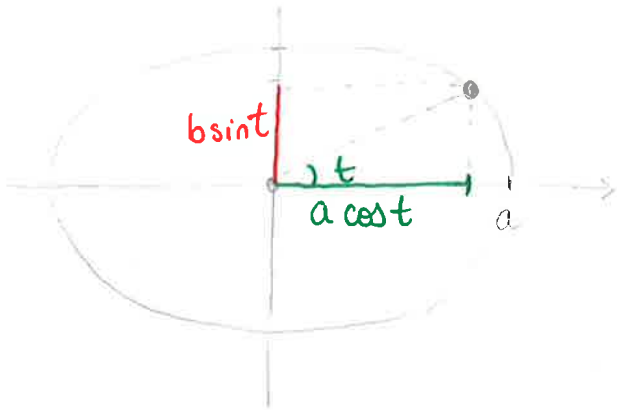
=2.8=

(2) Ellipse in  $\mathbb{R}^2$  : hat Parameterdarstellung

$$\vec{x}(t) = \begin{pmatrix} a \cos t \\ b \sin t \end{pmatrix} \quad t \in [0, 2\pi]$$

•  $\vec{x}(t)$  läuft im Gegenuhreigersinn

•  $t$  = Winkel

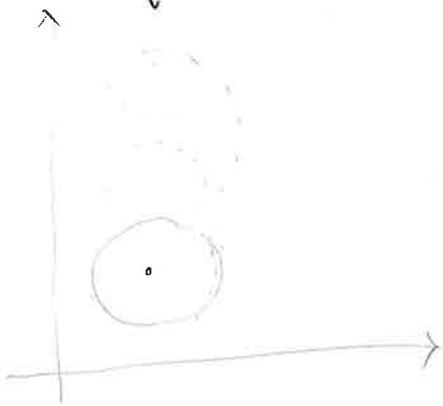


(3) Schraubenlinie Schraubenbewegung mit Radius  $r$  nach oben

ist eine 3-dim. Kurve mit Parameterdarstellung

$$\vec{x}(t) = \begin{pmatrix} r \cos t \\ r \sin t \\ ht \end{pmatrix}$$

• Überlagerung einer Kreisbewegung mit Radius  $r$  in der  $x-y$  Ebene und einer linearen Bewegung in  $z$ -Ebene mit der Ganghöhe  $2R\pi$



- Eine Kurve besitzt mehrere Darstellungen (unendlich viele)
  - Parameterdarstellung (vorher erwähnt)
  - Implizite Darstellung (Parameter wird eliminiert)

## Implizite Darstellung

- Parameter  $t$  wird eliminiert

$$\text{Bsp (1)} \quad \vec{x}(t) = \begin{pmatrix} r \cos t \\ r \sin t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{pmatrix} \Rightarrow x_1^2 + x_2^2 = r^2 \cos^2 t + r^2 \sin^2 t = r^2 \Rightarrow$$

$$\boxed{x_1^2 + x_2^2 = r^2} \rightarrow \text{Implizite Darstellung}$$

Bsp (2) : Ellipse:

$$\vec{x}(t) = \begin{pmatrix} a \cos t \\ b \sin t \end{pmatrix}$$

$$\frac{x_1^2}{a^2} + \frac{x_2^2}{b^2} = 1$$

Bsp (3) Schraubenlinie

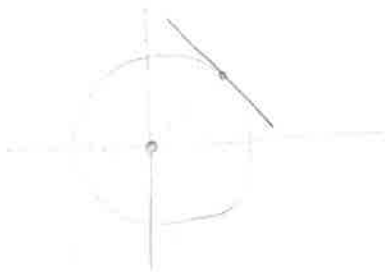
$$\boxed{x_1^2 + x_2^2 = r^2, \quad x_3 \geq 0}$$

- Wenn alle Fkt.  $x_i(t)$ ,  $i=1, \dots, d$  sind diff'bar dann ist die Kurve auch diff'bar, mit Ableitungen

$$\boxed{\dot{x}_i(t) = \frac{d}{dt} x_i(t)}$$

Tangentenvektor an die Kurve  $x(t)$  im Punkt  $t_0$

$$\vec{x}'(t_0) = \dot{\vec{x}}(t_0) = \begin{pmatrix} \dot{x}_1(t_0) \\ \dot{x}_2(t_0) \end{pmatrix}$$



Bsp: (1) Kreis:  $\dot{\vec{x}}(t) = \begin{pmatrix} -r \sin t \\ r \cos t \end{pmatrix}$

(2) Ellipse:  $\dot{\vec{x}}(t) = \begin{pmatrix} -a \sin t \\ b \cos t \end{pmatrix}$

(3) Schraubenbewegung:  $\dot{\vec{x}}(t) = \begin{pmatrix} -r \sin t \\ r \cos t \\ h \end{pmatrix}$

- Glatte Kurve:  $\vec{x}(t)$  heißt glatt wenn alle  $x_i(t)$  diff.'bar sind und die Ableitungen sind stetig.
- Stückweise glatte Kurve auf  $[a, b]$ :  $\vec{x}(t)$  ist stetig auf  $[a, b]$  und  $\dot{\vec{x}}(t)$  hat nur endlich viele Unstetigkeitsstellen, in denen aber die links- und rechteitigen Grenzwerte von  $\dot{\vec{x}}(t)$  existieren.



• glatte Kurve

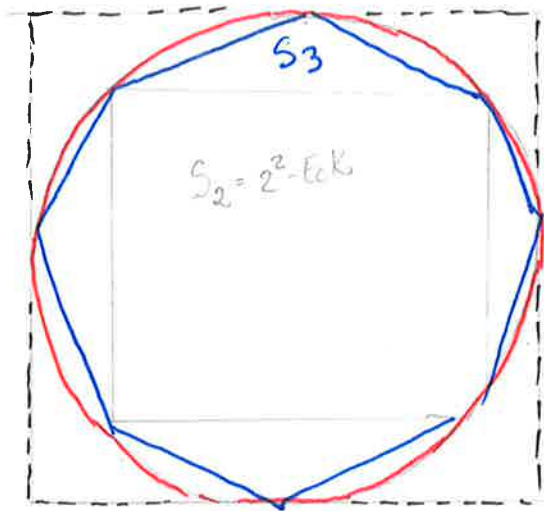


### BOGENLÄNGE EINER KURVE

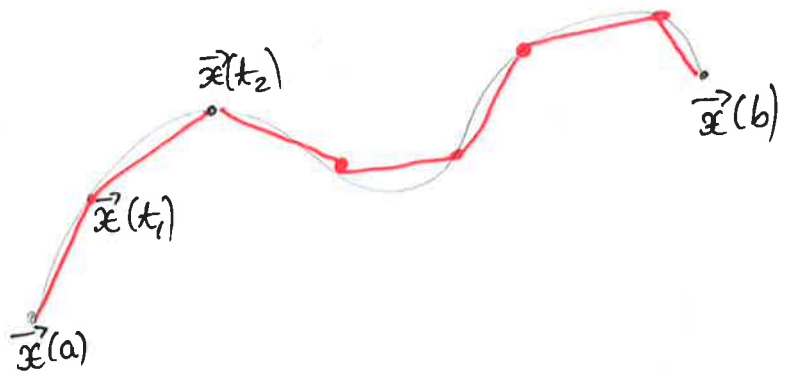
- wichtige Anwendung der Integralrechnung auf Kurven.

Motivierendes Beispiel: Approximiere Kreis durch eingeschriebene regelmäßige  $2^n$ -Ecke ( $n \geq 2$ ). Ihre Umfänge  $S_n$  wachsen monoton in  $n$  und sind z.B. durch den Umfang eines umbeschriebenen Quadrats nach oben beschränkt. Somit existiert  $\sup_n (S_n) \rightarrow$  definiert den Kreisumfang.





Allgemein für Kurve  $\vec{x}(t)$ :



Für Kurve  $\vec{x}(t)$ : annäherung durch einen Polygonzug. Für eine Zerlegung  $P$  des Intervalls  $[a, b]$

$$P = \{ a = t_0 < t_1 < \dots < t_n = b \}$$

ist seine Länge gegeben durch:

$$L(P) = \|\vec{x}(t_1) - \vec{x}(t_0)\| + \|\vec{x}(t_2) - \vec{x}(t_1)\| + \dots + \|\vec{x}(t_n) - \vec{x}(t_{n-1})\|$$

$\|\cdot\| \rightarrow$  Euklidische Norm eines Vektors.

$$\vec{x}(t) = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ \vdots \\ x_d(t) \end{pmatrix}, \quad \|\vec{x}(t)\| = \sqrt{x_1^2(t) + x_2^2(t) + \dots + x_d^2(t)}$$

- Für feinere Zerlegungen (d.h.  $n \rightarrow \infty$ )  $L(P)$  wird die Länge der Kurve approximieren (wir wollen  $L(P)$  durch Integral approx)

$$\vec{x}(t_i) - \vec{x}(t_{i-1}) = \begin{pmatrix} x_1(t_i) - x_1(t_{i-1}) \\ x_2(t_i) - x_2(t_{i-1}) \\ \vdots \\ x_d(t_i) - x_d(t_{i-1}) \end{pmatrix} \quad i = 1, \dots, n$$

$$\|\vec{x}(t_i) - \vec{x}(t_{i-1})\| = \sqrt{\sum_{j=1}^d (x_j(t_i) - x_j(t_{i-1}))^2}$$

Erinnerung:

Mittelwertsatz der Differentialrechnung

$f: [a, b]$  stetig, und in  $(a, b)$  diff'bar  $\Rightarrow \exists \xi_0 \in (a, b)$

$$\text{mit } f(b) - f(a) = f'(\xi_0) (b - a)$$

Anwenden mws für Funktionen  $\vec{x}_j$  im Intervall  $[t_{i-1}, t_i]$ :  
 ( $\vec{x}_j$  ist stetig auf  $[t_{i-1}, t_i]$  und diff.'bar auf  $(t_{i-1}, t_i]$ )

$\Rightarrow \exists \tau_j \in (t_{i-1}, t_i)$ :

$$\vec{x}_j(t_i) - \vec{x}_j(t_{i-1}) = \vec{x}'_j(\tau_j) (t_i - t_{i-1})$$

$$\Rightarrow \|\vec{x}(t_i) - \vec{x}(t_{i-1})\| = \sqrt{\sum_{j=1}^d (\vec{x}'_j(\tau_j))^2} (t_i - t_{i-1}) \quad (*)$$

und

$$l(P) = \sum_{i=1}^n (t_i - t_{i-1}) \sqrt{\sum_{j=1}^d (\vec{x}'_j(\tau_j))^2}$$

$$f(t) = \|\vec{x}'(t)\| = \|\dot{\vec{x}}(t)\|$$

M.W.S der Integralrechnung

für  $f(t)$ :  $\int_a^b f(x) dx = f(c)(b-a)$ ,  $c \in [a, b]$

Für  $f(t) = \sqrt{\sum_{j=1}^d (\vec{x}'_j(t))^2}$  auf  $[t_{i-1}, t_i]$ :

$$\exists \tau \in (t_{i-1}, t_i): \quad (**) \quad \int_{t_{i-1}}^{t_i} f(t) dt = \sqrt{\sum_{j=1}^d (\vec{x}'_j(\tau))^2} \cdot (t_i - t_{i-1})$$

Im Grenzwert, wenn die Zerlegung  $P$  immer feiner wird, wird  $(*)$  und  $(**)$   $\rightarrow$  sehr nah beinahe und man kann die Länge der Kurve so definieren:

$$L = \int_a^b \|\dot{\vec{x}}(t)\| dt = \int_a^b \sqrt{\dot{x}_1(t)^2 + \dot{x}_2(t)^2 + \dots + \dot{x}_d(t)^2} dt$$

Bsp: (1) Kreis  $L = \int_0^{2\pi} \sqrt{r^2 \cos^2 t + r^2 \sin^2 t} dt = \int_0^{2\pi} r dt = 2\pi r$  = 33 =

(2) Ellipse  $L = \int_0^{2\pi} \sqrt{a^2 \sin^2 t + b^2 \cos^2 t} dt$

(3) Schraubenlinie:  $L = \int_0^{2\pi} \sqrt{r^2 \sin^2 t + r^2 \cos^2 t + h^2} dt = \int_0^{2\pi} \sqrt{r^2 + h^2} dt = 2\pi \sqrt{r^2 + h^2}$

Parameterwechsel Kurven:  $\rightarrow$  weg lassen

• Ist  $\vec{x}(t)$  eine Kurve und  $g: [a, \beta] \rightarrow [a, b]$  eine stetige, bijektive und monoton wachsende Fkt (oder fallende), so stellt die "neue" Kurve  $\vec{y}(\tau) := \vec{x}(g(\tau))$  dieselbe Kurve (als Punktmenge) dar.

• Parametrisierung durch Bogenlänge fkt. von Kurve  $\vec{x}(t)$ ,  $t \in [a, b]$

$$s(t) = \int_a^t \|\dot{\vec{x}}(u)\| du$$

$$s(a) = 0, \quad s(b) = L \quad s: [a, b] \rightarrow [0, L]$$

Umkehr fkt  $\rightarrow t(s): [0, L] \rightarrow [a, b]$

Parameterwechsel  $\boxed{\vec{y}(s) = \vec{x}(t(s))}$

Bsp: (1) Kreis  $\vec{x}(t) = \begin{pmatrix} r \cos t \\ r \sin t \end{pmatrix} \quad t \in [0, 2\pi]$

$$\dot{\vec{x}}(t) = \begin{pmatrix} -r \sin t \\ r \cos t \end{pmatrix}$$

$$t(s) = \frac{s}{r} \quad \Rightarrow \quad \vec{x}(t(s)) = \vec{x}\left(\frac{s}{r}\right)$$

Bogenlänge  $s(t) = \int_0^t r du = rt \Rightarrow t = \frac{s}{r}$  und

= 34 =

$$\vec{x}(s) = \begin{pmatrix} r \cos \frac{s}{r} \\ r \sin \frac{s}{r} \end{pmatrix} ; \quad 0 \leq s \leq 2\pi r$$

Bsp [Prüfung Mathe B, 5/12/2018]

Bogenlänge der Kurve

$$\vec{x}(t) = \left( \frac{1}{6} t^2, 3t, \frac{2\sqrt{2}}{3} t^{3/2} \right)$$

Zwischen  $A = \left( \frac{1}{6}, 3, \frac{2\sqrt{3}}{3} \right)$  und  $B = \left( \frac{2}{3}, 6, \frac{8}{3} \right)$

$$t = 1 \Rightarrow \vec{x}(1) = A$$

$$t = 2 \Rightarrow \vec{x}(2) = B$$

$$L = \int_1^2 \|\dot{\vec{x}}(t)\| dt = \int_1^2 \sqrt{\left[\left(\frac{1}{6}t^2\right)'\right]^2 + \left[(3t)'\right]^2 + \left[\left(\frac{2\sqrt{2}}{3}t^{3/2}\right)'\right]^2} dt =$$

$$= \int_1^2 \sqrt{\left(\frac{t}{3}\right)^2 + 9 + 2t} dt = \int_1^2 \sqrt{\frac{t^2}{9} + 9 + 2t} dt =$$

$$= \int_1^2 \sqrt{\frac{(t+9)^2}{9}} dt = \frac{1}{3} \int_1^2 (t+9) dt = \frac{1}{3} \left( \frac{t^2}{2} + 9t \right) \Big|_1^2 = \frac{7}{2}$$