

# Polynome - Zusammenfassung

**Definition.** Sei  $\mathbb{K}$  ein Körper.

Ein **Polynom mit Koeffizienten aus  $\mathbb{K}$**  ist ein formaler Ausdruck

$$P(t) = a_0 + a_1t + a_2t^2 + \dots + a_nt^n .$$

$a_i \in \mathbb{K}$  ,  $i = 0, 1, \dots, n$  (**Koeffizienten**)

$t$  heißt **Unbestimmte** (i.a.  $t \in R^*$  , wobei  $R^*$  ein kommutativen Ring ist, z.B.  $\mathbb{R}$ )

Schreibweise:  $P \in \mathbb{K}[t]$  .

$\deg P = \max\{k \in \mathbb{N} : a_k \neq 0\}$  heißt der **Grad von  $P$**  .

Man setzt  $\deg P = -\infty$  , wenn  $a_0 = a_1 = \dots = a_n = 0$  , i.e. wenn  $P$  das **Nullpolynom** ist.

$P$  heißt **normiert**, wenn  $a_n = 1$  .

## Bemerkungen.

1) (Addition von Polynomen)

$$P = a_0 + a_1t + a_2t^2 + \dots + a_nt^n , Q = b_0 + b_1t + b_2t^2 + \dots + b_mt^m$$

oBdA sei  $m \leq n$  . Setze  $b_{m+1} = \dots = b_n = 0$  und definiere

$$P + Q = (a_0 + b_0) + (a_1 + b_1)t + \dots + (a_n + b_n)t^n$$

als **Summe von  $P$  und  $Q$**  .

Offenbar ist  $\deg(P + Q) \leq \max\{\deg P, \deg Q\}$  .

2) (Multiplikation mit Skalaren)

$$P = a_0 + a_1t + a_2t^2 + \dots + a_nt^n , \lambda \in \mathbb{K} \Rightarrow$$

$$\lambda \cdot P = (\lambda a_0) + (\lambda a_1)t + \dots + (\lambda a_n)t^n$$

3) Somit ist  $\mathbb{K}[t]$  ein  $\mathbb{K}$ -Vektorraum. Der Nullvektor in diesem Vektor-

raum ist das Nullpolynom.

#### 4) (Polynomabbildungen)

Jedem Polynom  $P = a_0 + a_1t + a_2t^2 + \dots + a_nt^n \in \mathbb{K}[t]$  kann eine Abbildung  $\tilde{P} : \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$ , wobei  $\tilde{P}(\lambda) = a_0 + a_1\lambda + a_2\lambda^2 + \dots + a_n\lambda^n$  ist, zugeordnet werden.

Damit erhalten wir eine Abbildung  $\mathbb{K}[t] \rightarrow \text{Abb}(\mathbb{K}, \mathbb{K})$ ,  $P \mapsto \tilde{P}$ , welche linear ist.

$f \in \text{Abb}(\mathbb{K}, \mathbb{K})$  heißt **Polynomabbildung**, wenn  $\exists P \in \mathbb{K}[t]$  sodass  $f = \tilde{P}$ .

$\tilde{P}$  heißt die zu  $P$  gehörige Polynomabbildung.

**Beispiel.** Sei  $\mathbb{K} = \{0, 1\}$  mit den bekannten Operationen.

Betrachte  $P = t + t^2$ . Dann ist  $\tilde{P}(\lambda) = \lambda + \lambda^2$ , und  $\tilde{P}(0) = 0 + 0 = 0$  und  $\tilde{P}(1) = 1 + 1 = 0$ .

$\tilde{P}$  ist also die Nullabbildung, obwohl  $P \neq 0$ . Dies bedeutet, dass die Zuordnung  $P \mapsto \tilde{P}$  i.a. **nicht** injektiv ist.

#### 5) (Multiplikation und Division mit Rest)

Seien  $P = a_0 + a_1t + a_2t^2 + \dots + a_nt^n$ ,  $Q = b_0 + b_1t + b_2t^2 + \dots + b_mt^m$ .

Das **Produkt** von  $P$  und  $Q$  ist

$$\begin{aligned} P \cdot Q &= a_0b_0 + (a_0b_1 + a_1b_0)t + (a_0b_2 + a_1b_1 + a_2b_0)t^2 + \dots + a_nb_mt^{n+m} = \\ &= c_0 + c_1t + c_2t^2 + \dots + c_{n+m}t^{n+m} \quad \text{wobei} \end{aligned}$$

$$c_k = \sum_{i=0}^k a_ib_{k-i} = \sum_{i+j=k} a_ib_j.$$

Folgende Rechenregeln sind leicht nachzuweisen :

(i)  $P \cdot (Q \cdot R) = (P \cdot Q) \cdot R$

(ii)  $P \cdot Q = Q \cdot P$

(iii)  $P \cdot (Q + R) = P \cdot Q + P \cdot R$ ,  $(P + Q) \cdot R = P \cdot R + Q \cdot R$

$$(iv) \quad \deg(P \cdot Q) = \deg P + \deg Q$$

$$(v) \quad \widetilde{P \cdot Q}(\lambda) = \widetilde{P}(\lambda) \cdot \widetilde{Q}(\lambda)$$

**Satz.** ("Polynomdivision")

Sind  $P, Q \in \mathbb{K}[t]$ , dann existieren eindeutig bestimmte Polynome  $q, r \in \mathbb{K}[t]$  mit

$$P = Q \cdot q + r \quad \text{und} \quad \deg r < \deg Q .$$

(Suggestiv, aber nicht ganz korrekt  $\frac{P}{Q} = q + \frac{r}{Q}$  )

Die praktische Durchführung der "Division mit Rest" erfolgt nach dem bekannten Algorithmus.

### Nullstellen von Polynomen.

Sei  $P = a_0 + a_1t + a_2t^2 + \dots + a_nt^n \in \mathbb{K}[t]$ .

$\lambda \in \mathbb{K}$  heißt **Nullstelle** (oder Wurzel) von  $P$ , wenn  $\widetilde{P}(\lambda) = 0$ , also wenn  $a_0 + a_1\lambda + \dots + a_n\lambda^n = 0$ .

Man kann zeigen : Ist  $\lambda \in \mathbb{K}$  eine Nullstelle von  $P \in \mathbb{K}[t]$ , dann  $\exists^1 Q \in \mathbb{K}[t]$  mit  $\widetilde{P}(t) = (t - \lambda) \cdot \widetilde{Q}(t)$  und  $\deg Q = \deg P - 1$ .

Im besonderen folgt dann daraus, dass für  $P \neq 0$  die Anzahl der Nullstellen von  $P \leq \deg P$ , also **endlich** ist.

Dies impliziert in weiterer Folge, dass die Zuordnung  $P \mapsto \widetilde{P}$  **injektiv** ist, falls  $\mathbb{K}$  unendlich viele Elemente hat. Man braucht in diesem Fall nicht mehr zwischen  $P$  und  $\widetilde{P}$  zu unterscheiden.

**Definition.** Sei  $P \in \mathbb{K}[t]$ ,  $P \neq 0$  und  $\lambda \in \mathbb{K}$ . Die Zahl

$$\mu(P; \lambda) = \max\{r \in \mathbb{N} : \widetilde{P}(t) = (t - \lambda)^r \cdot \widetilde{Q}(t) \text{ mit } Q \in \mathbb{K}[t], \deg Q < \deg P\}$$

heißt die **Vielfachheit** der Nullstelle  $\lambda$ .

Offenbar gilt  $\mu(P; \lambda) = 0 \Leftrightarrow \tilde{P}(\lambda) \neq 0$  und wenn  $\tilde{P}(t) = (t - \lambda)^r \cdot \tilde{Q}(t)$  mit  $r = \mu(P; \lambda)$ , dann ist  $\tilde{Q}(\lambda) \neq 0$ .

$\mu(P; \lambda)$  gibt an, wie oft der "Linearfaktor"  $(t - \lambda)$  in  $\tilde{P}(t)$  enthalten ist.

**Beispiel.** Sei  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  und

$$P(t) = t^5 - 4t^3 + 2t^2 + 3t - 2 = (t - 1)^3(t^2 + 3t + 2) = (t - 1)^3Q(t)$$

$$\mu(P; 1) = 3, \text{ weil } Q(1) \neq 0.$$

$$Q(t) = (t + 1)(t + 2) \Rightarrow \mu(P; -1) = 1, \mu(P; -2) = 1.$$

Speziell für  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  und  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$  gilt :

$$\mu(P; \lambda) = \max\{r \in \mathbb{N} : P(\lambda) = P'(\lambda) = \dots = P^{(r-1)}(\lambda) = 0\}.$$

Wir wissen von vorher, dass für  $P \neq 0$  die Anzahl der Nullstellen  $\leq \deg P$ , also endlich ist. Auf der anderen Seite gibt es Polynome, die **keine** Nullstellen besitzen.

**Beispiel.**

1) Sei  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  und  $P(t) = t^2 + 1$ .  $P(t)$  hat keine Nullstellen in  $\mathbb{R}$ .

2) Sei  $\mathbb{K} = \{0, 1, a_3, \dots, a_m\}$  ein endlicher Körper.

Setze  $\tilde{P}(t) = t(t-1)(t-a_3)\dots(t-a_m)+1$ . Dann hat  $\tilde{P}(t)$  keine Nullstellen in  $\mathbb{K}$ .

Im günstigsten Fall kann man erwarten, dass ein Polynom  $P \in \mathbb{K}[t]$  in "Linearfaktoren zerfällt", d.h.

$$\exists a, \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{K} \text{ mit } \tilde{P}(t) = a(t - \lambda_1)(t - \lambda_2)\dots(t - \lambda_n). \text{ d.h.}$$

Zusammenfassung gleicher Nullstellen liefert die Form

$$\tilde{P}(t) = a(t - \lambda_{i_1})^{r_1}\dots(t - \lambda_{i_k})^{r_k}$$

wobei  $\lambda_{i_1}, \dots, \lambda_{i_k}$  paarweise verschieden sind,  $r_1 = \mu(P; \lambda_{i_1}), \dots, r_k = \mu(P; \lambda_{i_k})$  und  $n = r_1 + \dots + r_k$  ist.

**Fundamentalsatz der Algebra.** Jedes Polynom  $P \in \mathbb{C}[t]$  mit  $\deg P > 0$  hat mindestens eine Nullstelle, und damit hat jedes Polynom  $P \in \mathbb{C}[t]$  mit  $\deg P = n > 0$  genau  $n$  Nullstellen.

Damit zerfällt jedes Polynom  $P \in \mathbb{C}[t]$  in Linearfaktoren, d.h.

$\exists a, \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{C}$  mit  $n = \deg P$  und  $P(t) = a(t - \lambda_1) \dots (t - \lambda_n)$ .

**Beispiel.**

(i)  $P(t) = t^2 + 1 = (t + i)(t - i)$

(ii)  $P(t) = t^4 - 1 = (t^2 + 1)(t^2 - 1) = (t - 1)(t + 1)(t + i)(t - i)$

**Bemerkung.** Ist  $P \in \mathbb{C}[t]$  ein Polynom mit **reellen** Koeffizienten und  $\lambda \in \mathbb{C}$  eine Nullstelle, dann ist auch  $\bar{\lambda}$  eine Nullstelle und es gilt  $\mu(P; \lambda) = \mu(P; \bar{\lambda})$ .

**Satz.** Sei  $P \in \mathbb{R}[t]$  und  $\deg P > 1$ . Dann gibt es eine Zerlegung

$$P(t) = a(t - \lambda_1) \dots (t - \lambda_r) \cdot Q_1 \cdot \dots \cdot Q_m$$

wobei  $a, \lambda_1, \dots, \lambda_r \in \mathbb{R}$ ,  $a \neq 0$  ist.  $Q_1, \dots, Q_m \in \mathbb{R}[t]$  sind normierte Polynome mit  $\deg P_i = 2$  und es gilt  $r + 2m = n$ .

**Beispiel.**  $P(t) = t^4 - 1 = (t^2 - 1)(t^2 + 1) = (t - 1)(t + 1)(t^2 + 1)$

**Folgerung.** Jedes Polynom  $P \in \mathbb{R}[t]$  von **ungeradem** Grad hat mindestens eine **reelle** Nullstelle (weil  $r$  ungerade sein muß).