

Unter Anwendung des Mittelwertsatzes entspricht der Differenzenquotient  $\frac{\Delta y_n}{\Delta x_n}$  genau der Ableitung  $y'(\xi_n)$  der Funktion  $f$  an einer Zwischenstelle  $\xi_n$ , wobei für  $\xi$  gilt:  $\xi \in [x_{n-1}, x_n]$ .

$$s \approx \sum_{n=1}^N \sqrt{1 + (y'(\xi_n))^2} \cdot \Delta x_n$$

Dies stellt eine RIEMANN'sche Summe dar, deren Grenzwert für eine ausgezeichnete Zerlegungsfolge folgendes Integral liefert:

$$s = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{n=1}^N \sqrt{1 + (y'(\xi_n))^2} \cdot \Delta x_n = \int_a^b \sqrt{1 + (y'(x))^2} dx$$

Für die Bogenlänge der Kurve  $y = f(x)$  von  $A(a, y(a))$  nach  $B(b, y(b))$  in expliziter Darstellung ergibt sich somit:

$$s = s(a, b) = \int_a^b \sqrt{1 + y'^2} dx \quad (10.2)$$

**Beispiel 189.** Gesucht ist die Bogenlänge der Kettenlinie im Intervall  $[0, b]$ , die durch die Funktion  $y = \cosh x$  definiert ist. Nach der Formel (10.2) ergibt sich für die Bogenlänge:

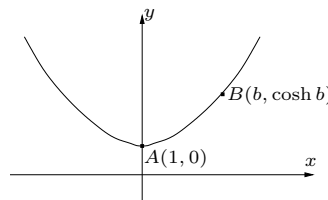


Abbildung 10.9:

$$s(a, b) = \int_0^b \sqrt{1 + \sinh^2 x} dx = \int_0^b \cosh x dx = \sinh x \Big|_0^b = \sinh b$$

## 2) Für die Parameterdarstellung $x = x(t)$ und $y = y(t)$

Die Bogenlänge in Parameterdarstellung kann ausgehend von der kartesischen Darstellung durch Substitution einfach ermittelt werden:

Substitution:  $y' = \frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dt} \cdot \frac{dt}{dx} = \frac{\dot{y}}{\dot{x}}$  und  $dx = \dot{x} dt$

$$\begin{aligned} s &= \int_a^b \sqrt{1 + (y'(x))^2} dx = \int_\alpha^\beta \sqrt{1 + \left(\frac{\dot{y}}{\dot{x}}\right)^2} \cdot \dot{x} dt \\ s &= \int_\alpha^\beta \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2} dt = \int_\alpha^\beta |\dot{\vec{x}}(t)| dt \end{aligned} \quad (10.3)$$

Die Grenzen  $\alpha, \beta$  ergeben sich durch die Beziehung  $a = x(\alpha)$  und  $b = x(\beta)$ .

**Definition 85.** Eine Kurve  $\mathcal{C}$  in der Parameterdarstellung

$$\mathcal{C} : \vec{x}(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}, \quad a \leq t \leq b \quad (10.4)$$

heißt **glatte Kurve**, wenn die Ableitungen  $\dot{x}(t)$  und  $\dot{y}(t)$  stetige Funktionen sind.

Sei  $\mathcal{C}$  eine glatte Kurve mit der Parameterdarstellung (10.4). Dann kann man die Bogenlänge  $s$  als Funktion des Parameters  $t$  ( $=$  Länge der Kurve vom Kurvenpunkt  $\vec{x}(a)$  bis zu einem beliebigen Punkt  $\vec{x}(t) \in \mathcal{C}$ ) angeben als

$$s(t) = \int_a^t |\dot{\vec{x}}(u)| du$$